

## **ЗАКЛЮЧЕНИЕ**

совета по защите диссертаций Д 02.15.01 при учреждении образования «Белорусский государственный университет информатики и радиоэлектроники» по диссертационной работе Бумая Андрея Юрьевича «Формирование оптимальной траектории и синтез алгоритмов управления беспилотным летательным аппаратом при облете запретной зоны», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 – системный анализ, управление и обработка информации (промышленность)

**Соответствие диссертации специальности и отрасли науки, по которым присуждается ученая степень.** Диссертация Бумая Андрея Юрьевича является самостоятельной законченной научно-исследовательской работой и соответствует требованиям ВАК Республики Беларусь, предъявляемым к диссертационным работам на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 – системный анализ, управление и обработка информации (промышленность).

**Научный вклад соискателя в решение научной задачи с оценкой его значимости.** Научный вклад работы заключается в разработке методик и алгоритмов, способных улучшить качество работы систем управления беспилотными летательными аппаратами (БЛА) при облете ими запретных зон. Практическая значимость полученных результатов состоит в применении данных методик и алгоритмов при разработке и производстве БЛА.

**Конкретные научные результаты, за которые соискателю может быть присуждена ученая степень.** Соискатель заслуживает присуждения ученой степени кандидата технических наук по указанной специальности за новые научно обоснованные теоретические результаты, включающие:

– методику аналитического синтеза оптимального ускорения центра БЛА при облёте им запретных зон, учитывающую ограничения, наложенные на траекторию полета БЛА, позволяющую минимизировать затраты на управление и сформировать управляющий сигнал для автопилота;

– алгоритм поэтапного синтеза математической модели автопилота БЛА на основе метода модального управления, позволяющий на этапе предварительного проектирования сформулировать основные требования к элементам его системы управления;

– методику синтеза алгоритмов оптимального оценивания случайных сигналов, полученных с выходов измерителей системы управления БЛА, на основе нового критерия оптимизации – максимума апостериорного правдоподобия, позволяющую обеспечить повышение точности управляющих сигналов автопилота путём комплексирования различных источников информации;

– методику вероятностного анализа попадания БЛА в запретную зону, позволяющую сформулировать предварительные требования к траектории полета БЛА и его системе управления с учетом возможных случайных факторов, оказывающих влияние на полет БЛА,

что в совокупности позволило решить важную прикладную задачу повышения эффективности функционирования системы автономного управления автопилотом БЛА при облете запретной зоны.

**Рекомендации по использованию результатов исследования.** Полученная в диссертационной работе совокупность научных результатов была применена при ОКР «Штурм» по заданию 8 ГНТП «Роботизированные комплексы и авиакосмические технологии», 2016-2020 годы и ГНТП «Роботизированные комплексы и системы», 2021-2025 годы на Республиканском унитарном предприятии «Научно-производственный центр многофункциональных беспилотных комплексов» Национальной академии наук Беларусь. Результаты исследования рекомендуется использовать на предприятиях и в организациях, занимающихся проектированием, разработкой и производством систем управления беспилотных летательных аппаратов.

Председатель совета по защите диссертации

М.П.Батура

Ученый секретарь совета по защите диссертации

В.А. Рыбак

