|  |  |
| --- | --- |
| **E:\!Кафедра ПИКС\Логотип БГУИР\Символика.jpg** | **E:\!Кафедра ПИКС\Логотип ПИКС\17 мая 2013\Логотип ПИКС_3.jpg** |

**ВОПРОСЫ К ЗАЧЕТУ**

**по дисциплине**

**«ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ИНЖЕНЕРНЫХ РАСЧЕТОВ»**

**Весенний семестр 2023-2024 учебного года**

**Специальность «Моделирование и компьютерное проектирование РЭС» (группа 112601)**

1. Основные направления информационных технологий
2. Основные определения в САПР
3. Уровни информационных технологий
4. Информационные системы
5. Особенности проектирования конструкций, связанные с применением систем автоматизированного проектирования
6. Сущность процесса проектирования электронных устройств
7. Этапы проектирования электронных устройств и расчетные приложения.
8. Методология системного подхода к проблеме проектирования сложных систем
9. Общая характеристика прикладного программного обеспечения информационных технологий проектирования электронных устройств
10. Понятие о CALS-технологии
11. Жизненный цикл изделия в CALS-технологии
12. Классификация программных продуктов CALS-технологии
13. Взаимосвязь основных систем автоматизации в рамках интегрированных производственных комплексов
14. Чем определяются технические требования к жгутам?
15. Как рассчитывается диаметр жгута?
16. С помощью какого приложения можно проводить анализ минимального и максимального стека допусков?
17. Каким способом определяется измерение для расчета величины допусков.
18. Каким образом последовательность сборки влияет на результаты расчета допусков.
19. Какие детали учитываются для назначения допусков.
20. Что необходимо указать для анализируемых деталей с помощью DimXpert.
21. Как зависит величина допуска от выбора базовой детали.
22. Примеры ограничений сборки для анализа допусков.
23. Какие данные помогает рассчитать инструмент SOLIDWORKS Costing.
24. Что учитывается при расчетах в SOLIDWORKS Costing.
25. Расчет параметров движения с помощью SOLIDWORKS Motion.
26. Виды движения, которые можно задавать в SOLIDWORKS Motion.
27. Виды анализа в SOLIDWORKS Motion.
28. Характеристики различных типов двигателей в SOLIDWORKS Motion.
29. Учет реальных условий при расчетах движения.
30. Контактные явления при анализе движения.
31. Возможности графического представления результатов при расчете параметров движения деталей.

Вопросы разработал:

КОЛБУН Виктор Сильвестрович – доцент